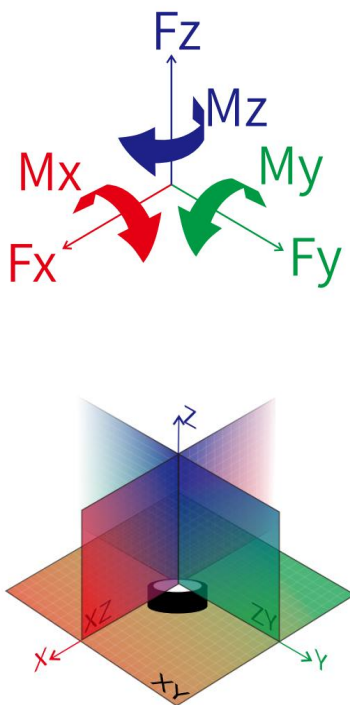


JUL-6D 系列六维力传感器



■受力方向 Load Direction



■特点与用途 Features&Applications

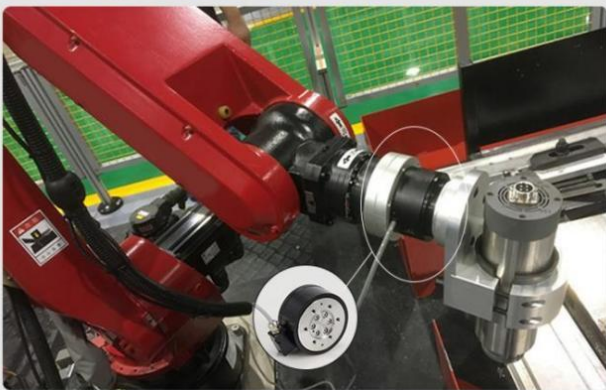
- Fxyz 三维力, Mxyz 三扭矩, 六维双向测量
- 综合精度高, 长期稳定性好
- 采用高精度电阻应变式原理, 动态响应频率高
- 适用于自动化装配, 机器人抛光、打磨、切割设备, 防碰撞系统等精准控领域

技术参数 Technical specifications

额定量程	Capacity	Fxyz: 1KN~400KN Mxyz: 50Nm~40KNm
输出灵敏度	Rated output	0.4-1.0mV/V
零点输出	Zero balance	≤ 1.0%F.S
非线性	Non-linearity	≤ 0.5%F.S
滞后	Hysteresis	≤ 0.5%F.S
重复性	Repeatability	≤ 0.5%F.S
输入电阻	Input impedance	350Ω
输出电阻	Output impedance	350Ω
绝缘电阻	Insulation	≥ 5000MΩ/100VDC
激励电压	Recommended excitation	5 ~ 15VDC
温度灵敏度漂移	Temp.effect.on output	0.1%F.S./10°C
零点温度漂移	Temp.effect.on zero	0.1%F.S./10°C
工作温度	Operation temp range	-20 ~ 80°C
安全超载	Safe overload	150%
极限超载	Ultimate overload	200%
电缆尺寸	Cable size	Φ5x5000mm
材质	Material	不锈钢

六维力传感器应用

多维力传感器广泛应用于机器人手指、手爪研究; 机器人外科多维力传感器广泛应用于机器人手指、手爪研究; 机器人外科切削; 复原研究; 整形外科研究; 产品测试; 触觉反馈; 示教学习机器人等领域。

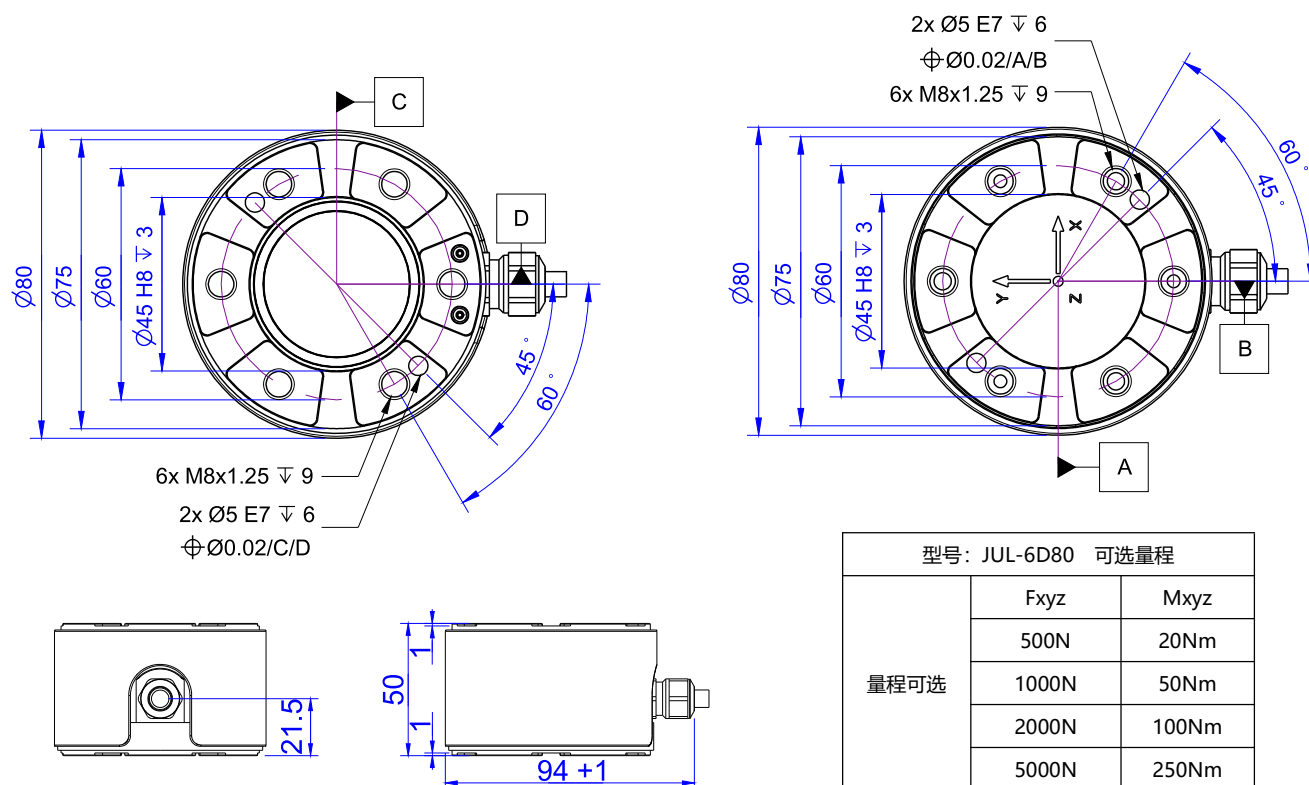


高精度稳定控制

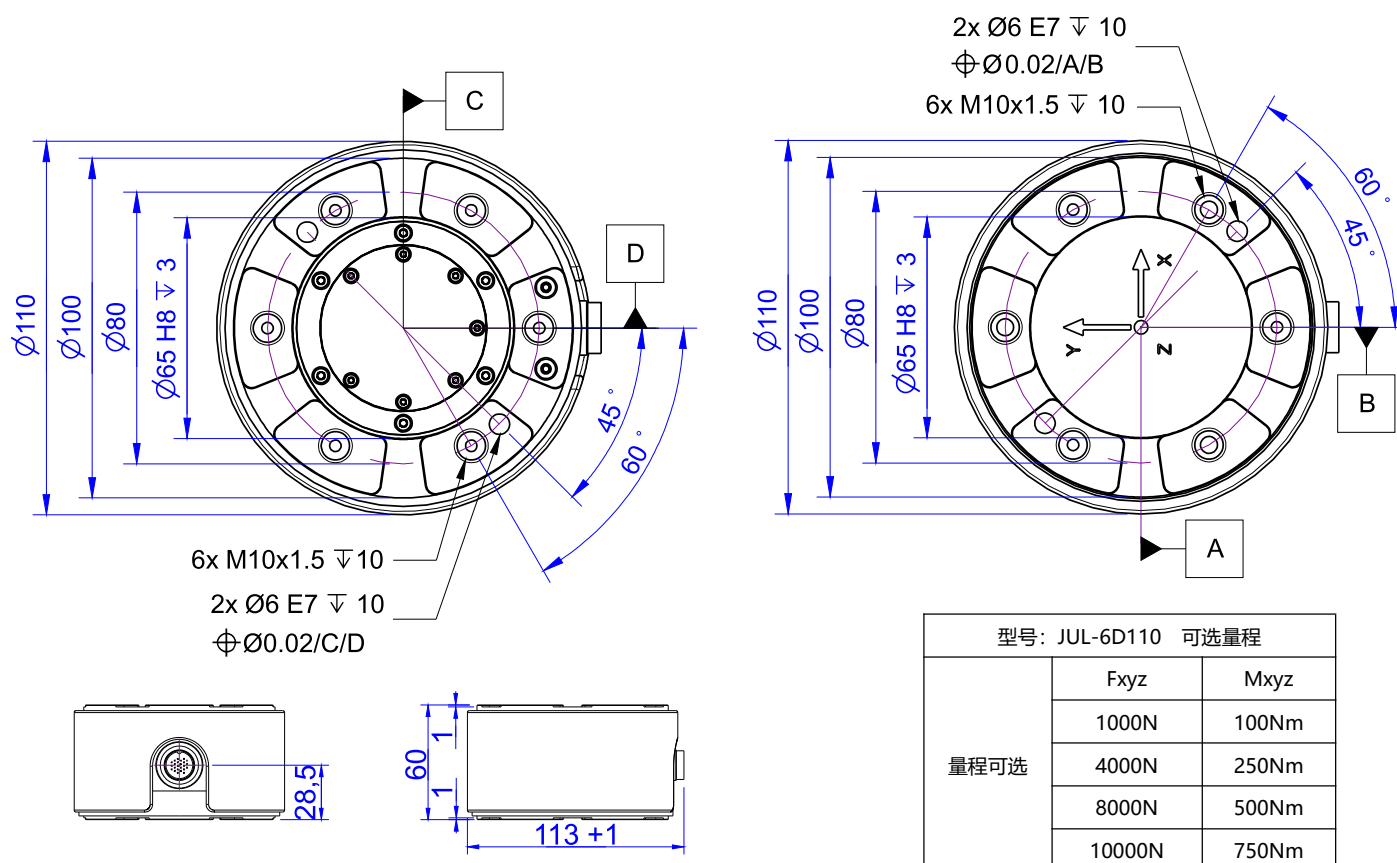
机械臂的力控制在机器人打磨、装配等领域对于力控制的分类方法有、多种多样。这里从整体实现方案上来讨论两种力控方案: 整臂力控与末端力控



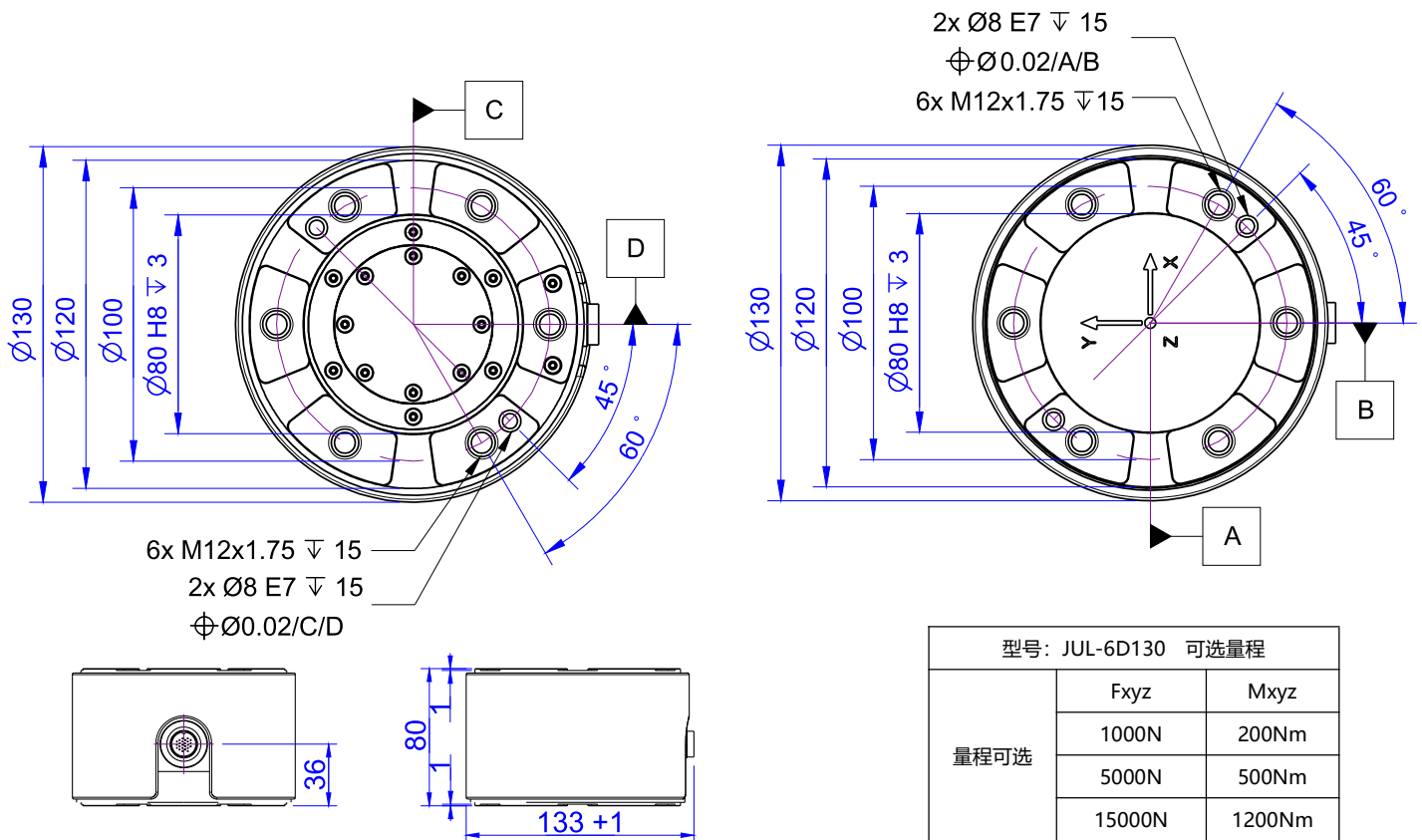
JUL-6D80 外形尺寸 External Dimension



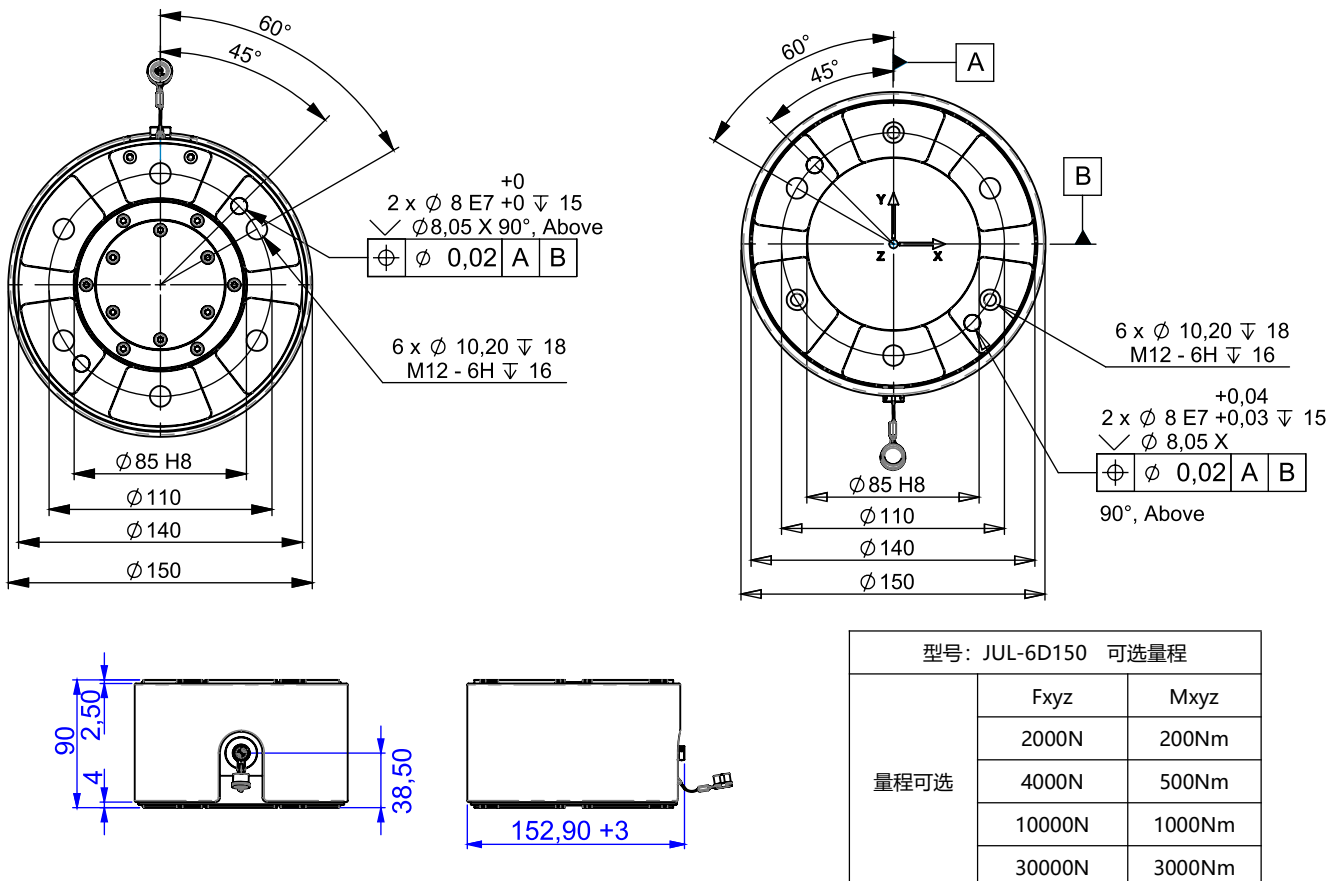
JUL-6D110 外形尺寸 External Dimension



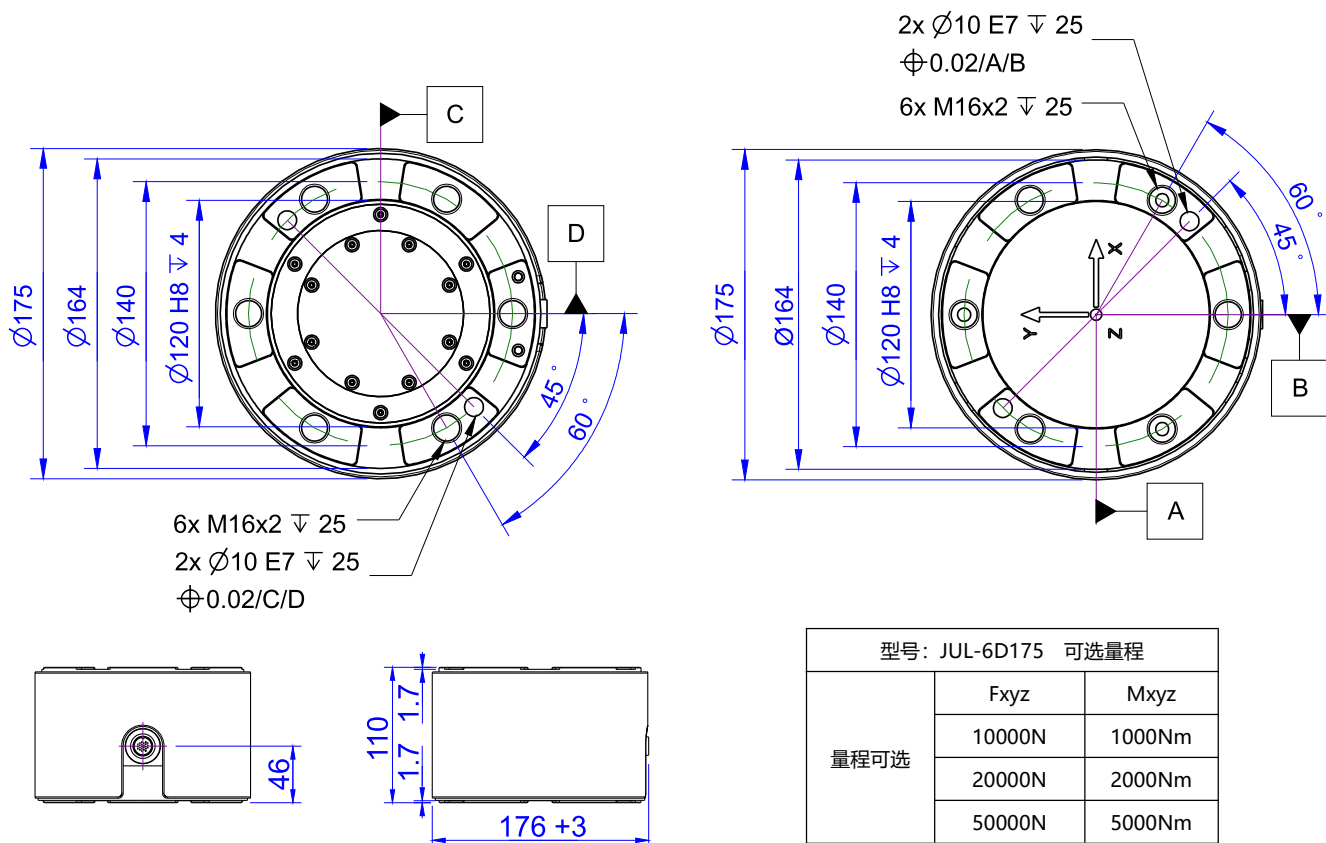
JUL-6D130 外形尺寸 External Dimension



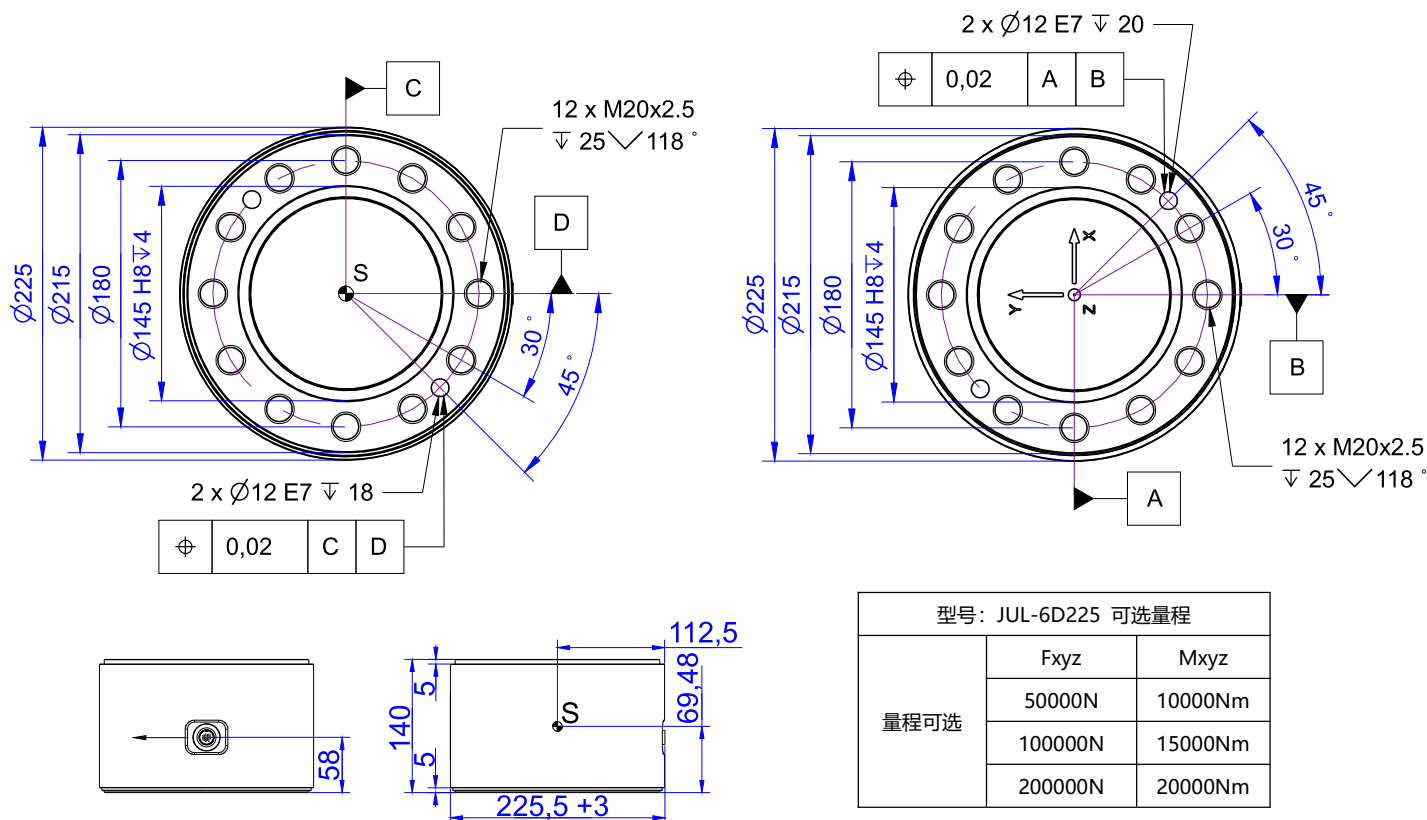
JUL-6D150 外形尺寸 External Dimension



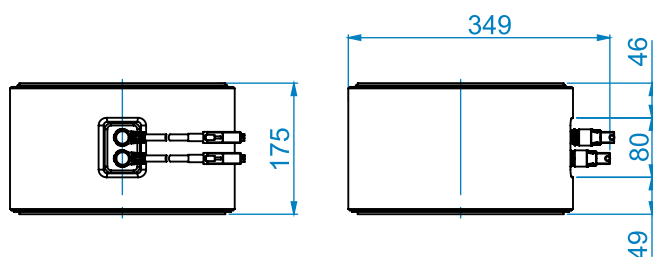
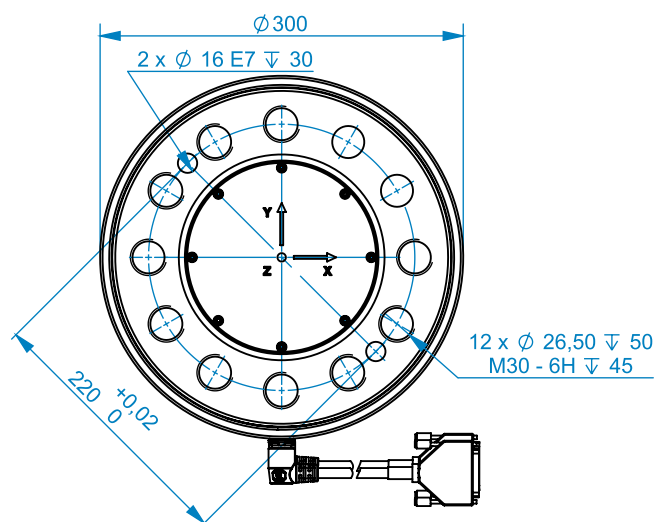
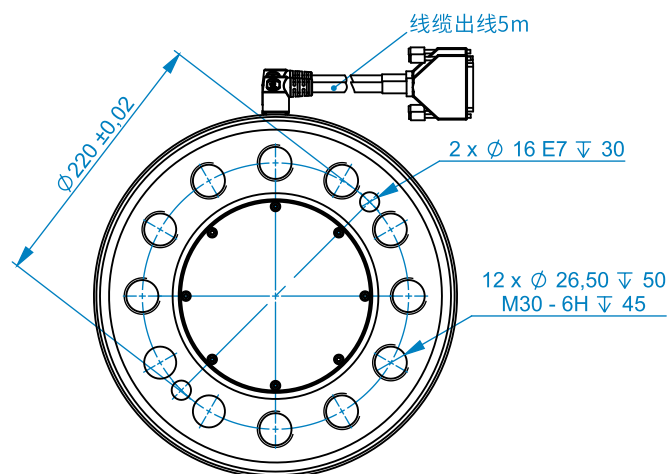
JUL-6D175 外形尺寸 External Dimension



JUL-6D225 外形尺寸 External Dimension



JUL-6D300 外形尺寸 External Dimension



型号: JUL-6D300 可选量程		
量程可选	Fxyz	Mxyz
	400000N	40000Nm

